

## البرمجة الاساسية لأنفرتر Integral E Series

م	البيان	قيمة البراميتز
١	فتح أقصى قدرة للأنفرتر	P5.0.18 = 2 P0.0.00 = 2
٢	تشغيل خارجي من سليكتور يمين وشمال DI1+COM /DI2+COM	P0.0.03 = 1
٣	تشغيل مقاومة خارجية +10V – VF1 - GND	P0.0.04 = 3
٤	زمن التسارع – الصعود ACC. Time	P0.0.11 = 5 sec
٥	زمن التباطئ – الوقوف DEC. Time	P0.0.12 = 5 sec
٦	اقصى سرعة للجهاز MAX. Frequency	P0.0.07 = 60 HZ
٧	الحد الاقصى لسرعة للجهاز Max.Limit. Frequency	P0.0.08 = 60 HZ
٨	لتشغيل المروحة بشكل مستمر مع رفع الكهرباء	P1.0.23 = 1
٩	لرفع العزم يتم تقليل تردد الموتور من ٥٠ الى ٤٥ الى ٤٠ مع مراعاة مراقبة الامبير المسحوب حتى لا يزيد بشكل كبير	P0.0.15 = 50 Hz
١٠	لرفع عزم البدء فقط Torque Boosting بحد أقصى ٣٠%	P1.0.01 = 6%
١١	لإعادة ضبط المصنع	P5.0.19 = 19
<b>لتشغيل سرعة ثابتة JOG Speed مع المقاومة المتغيرة</b>		
١٢	تشغيل مصدر السرعة الثاني على السرعات الثابتة	P0.1.01 = 6
١٣	لأضافة امكانية التنقل بين السرعة المتغيرة والسرعة الثابتة	P0.1.00 = 8
١٤	برمجة DI3 على السرعة الثابتة الأولى	P2.0.02 = 18
١٥	قيمة السرعة الثابتة كنسبة مئوية من اقصى سرعة	P3.0.03 = 10%

توصيلات أطراف الكنترول :

